光电流驱动下非线性神经元电路的放电模式控制*

谢盈 朱志刚† 张晓锋 任国栋

(兰州理工大学物理系,兰州 730050)

(2021年4月11日收到; 2021年7月15日收到修改稿)

放电模态是可以识别生物神经元的电活动,即细胞内和细胞外的离子被泵送并在细胞内交换的过程.通 过适当的物理刺激,人工神经元电路可以被设计以重现类似生物神经元的放电模式.光电管中产生的光电流 可以作为信号源,对神经元电路进行刺激.但由于不同支路上的通道电流对功能神经元动力学的控制程度不 同,所以光电管接入不同的支路,将会使神经元电路的放电模式产生很大差异.本文所采用的非线性神经元 是由一个电容器、感应线圈、非线性电阻、两个理想电阻和一个周期电压源组成的 FHN (FitzHugh-Nagumo neuron)电路.在此基础上,将光电管引入不同的支路来改变通道电流,以研究光电流的生物物理作用.当光 电管连接到电容上,光电管被激活从而改变通道电流时,细胞膜电位可以直接改变,并切换激发模式.当光电 管串联连接到感应线圈时,通过感应线圈的感应电流被调节以平衡外部刺激.这些结果表明,在本文构建的 两类光敏神经元模型中,相比光电流驱动电感支路,光电流驱动电容器支路可以更有效地调节膜电位,大大 提高感光灵敏度.

关键词:神经元电路,光电管,分岔,功能神经元 PACS: 05.45.--a, 87.18.Hf

DOI: 10.7498/aps.70.20210676

1 引 言

神经系统是庞大的复杂网络,由神经元(即神 经细胞)和神经胶质细胞组成.神经系统可以将各 类信息进行编码处理^[1],而主要的信息整合和传递 是由神经细胞完成的.生物神经系统中神经元的放 电活动是通过离子在细胞膜间泵送和交换实现的, 通过数学模型,可以研究其复杂的非线性动力学行 为^[2-5].当神经元受到一定刺激会产生沿细胞膜表 面传导的膜电位^[6,7],即动作电位,它是神经元兴奋 或活动的标志.神经元的主要功能是在动作电位的 刺激下,由钙离子触发细胞分泌神经递质,并将神 经冲动传递给其他神经元.而神经系统中,神经元 之间信息传递的主要方式是突触传递,包括神经递 质释放、扩散等过程.在一些中间神经元中存在 一种特定的突触,即自突触^[8]. 自突触可以改变神 经元的电活动以及神经网络的集体行为^[9–12],反映 神经系统的复杂时空动力学.

神经元或神经网络电活动和受到一系列因素 的影响,如外界刺激(光照、温度等)、外界噪声等 外部因素,以及离子通道噪声、热噪声等内部因素^[13]. 事实上,常见的神经元模型主要考虑离子通道电流 对细胞膜电位的影响.当考虑不同的物理刺激对通 道电流的影响时,神经元模型可以被构造成为人工 智能处理单元,用来感知和捕获外部刺激来触发适 当的电活动,甚至可以展现出明显的自适应能力^[14]. 但直接对生物神经元放电活动的研究是困难的,而 神经元电路以其简便易搭建等优点为研究神经元 的动力学行为提供了有效的途径.在过去的几十年 中,不同的非线性神经元电路被设计用来模拟和研 究神经动力学^[15-17].

© 2021 中国物理学会 Chinese Physical Society

^{*} 国家自然科学基金 (批准号: 12072139) 和兰州理工大学博士启动经费 (批准号: 061906) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: zhuzg@lut.edu.cn

神经元电路的兴奋性可以通过其输出电压体 现. 通过调整非线性电路中元件的参数, 可以使神 经元电路的输出电压呈现出与神经元的膜电位类 似的静息态、尖峰放电态、簇放电态,甚至是混沌 放电态. 当非线性电路 [18-25] 被激活时, 用电容或 电感耦合两个非线性电路,连续的能量流在感应线 圈和电容器中传播和交换^[26]. 能量的释放和储存 在很大程度上取决于物理变量和电子元件,非线性 电路的每个分支将共享和贡献能量流,以便进一步 交换. Wang 等^[19] 基于一种电阻电容电感分流的 约瑟夫森结模型,用来论证了自适应控制器能耗与 目标信号之间的关系,结果表明,利用追踪控制方 案来驱动混沌系统达到预定目标信号是可行的. 文 献 [25] 以电磁感应效应为研究对象,利用 FPGA 设计了1个数字神经元电路,该电路具有自动转换 连接的动态响应和生物学功能. 另一方面, 可靠的 神经元模型[27-30] 对于估计神经活动中的动力学特 性和预测放电模式转换具有重要意义. 文献 [31] 分 别采用电突触和化学突触对基于忆阻器的 Hindmarsh-Rose 神经元模型进行耦合,并分析了神经 元的同步动力学特性. Wang 等^[32]研究了非全同 的神经元电路耦合模型动力学,数值结果表明通过 调节耦合强度可以引起丰富的分岔行为.

事实上, 在神经元电路中产生类似生物神经元 电活动需要考虑一些现实因素,如电磁辐射[33,34] 等. 从物理角度来说, 可以用等效的非线性振荡器 来描述一些复杂的神经网络系统^[9,35,36], 如感温触 觉神经系统、感光视觉神经系统等,来构造功能神 经元. 当神经元处于光照条件时, 需要考虑光照对 神经元放电活动的影响.实验表明,光学参数振荡 器可以产生簇放电行为^[37,38]. Zhang 等^[39]设计的 一种约瑟夫森结耦合的功能性神经元系统,可以实 现对外界磁场变化的感知. Xu 等^[40] 用热敏电阻控 制神经回路的分支电流或电流源,从而使神经元对 温度变得敏感,同时,该文献还对比了热敏电阻在 不同支路对通道电流的影响,从而为设计感温传感 器提供了理论依据. 文献 [41] 提出了一种新的模 型,使突触通过光纤通信通道耦合神经振荡器,模 拟脑神经元之间脉冲信号的突触传递,发现接收振 荡器受到光电二极管的影响,光纤通信通道可以保 证不同频率比的同步.

在以前的大部分工作中,基本是把非线性元件 固定在某个支路上分析某种非线性混沌电路的 动力学特性. Liu 等^[42]设计了一种简单的光电管耦 合神经电路,结果表明光电池可以与产生连续电压 源的神经电路耦合并捕获外部光信号. 该电路在人 工眼设计方面具有潜在的应用前景. Guo 等^[43]研 究了忆阻器耦合的两个光敏神经电路,并利用物理 变量和参数的标度变换研究了耦合动力系统的同 步稳定性,通过调节耦合通道得到相位同步和完全 同步. 基于一类光电神经元^[42]相关研究结果的启 发,本文研究了光电管/信号源在神经元电路的不 同位置处对神经元电路放电活动的影响,分别采用 分岔分析^[44-46]、相轨图、李雅普诺夫指数等数值模 拟方法分析了电路分岔参数对神经元模态转化动 力学行为的影响.

2 模型与方法

2.1 系统 (1)——FHN 神经元电路

首先考虑以余弦电压源为外界激励源的简单 FHN 神经元电路模型,电路如图 1 所示.



图 1 余弦电压源驱动的简单 FHN 电路的示意图,其中 NR 为非线性电阻, C为电容, L为感应线圈, R和 R_S 为线 性电阻 (分压电阻), E为恒压源, V_S 为余弦电压源. Fig. 1. Schematic diagram for the FHN neural circuit. NR is a nonlinear resistor, C is capacitor, L represents induction coil, R and R_S are linear resistors, E is a constant voltage source, and V_S is the external voltage source.

在此基础上,在电路中引入光电管,并研究光 电管对神经元电路的物理特性影响(参见 2.2 节、 2.3 节). 非线性电阻 NR 的电压和电流之间的关系 式为

$$i_{NR} = -\frac{1}{\rho} \left(V - \frac{1}{3} \frac{V^3}{V_0^2} \right), \tag{1}$$

其中, ρ , V_0 是电阻的归一化参数; V 是非线性电阻的电压.

根据基尔霍夫定律及电路各元件的伏安关系 得图 1 所示的电路方程:

$$\begin{cases} C \frac{\mathrm{d}V_C}{\mathrm{d}t} = \frac{V_S - V_C}{R_S} - i_L - i_{NR}, \\ L \frac{\mathrm{d}i_L}{\mathrm{d}t} = V_C + E - Ri_L. \end{cases}$$
(2)

为了使电路方程具有普适性和一般性,对(2)式采 用以下的无量纲变换:

$$\begin{cases} x = \frac{V_C}{V_0}, \ y = \frac{\rho i_L}{V_0}, \ \tau = \frac{t}{\rho C}, \ a = \frac{E}{V_0}, \\ b = \frac{R}{\rho}, \ c = \frac{\rho^2 C}{L}, \ \xi = \frac{\rho}{R_S}, \ u_S = \frac{V_S}{V_0}. \end{cases}$$
(3)

无量纲变换后的动力学方程 (4) 可以表达光敏神 经元的动力学

$$\begin{cases} \dot{x} = \frac{dx}{d\tau} = x(1-\xi) - \frac{1}{3}x^3 - y + \xi u_S, \\ \dot{y} = \frac{dy}{d\tau} = c(x-by+a), \end{cases}$$
(4)

其中,变量 x表示膜电位, y表示恢复变量对应的 慢电流. 将外部激励源选择为

$$u_S = B_1 \cos \omega \tau. \tag{5}$$

2.2 系统 (2)——电容 *C* 串联光电管的 FHN 神经元电路

当将光电管串联在电容 C所在支路时,神经 元电路图如图 2 所示.



图 2 将光电管和电容串联的 FHN 电路原理示意图,其 中 K表示光电管中的阴极, A 表示光电管中的阳极 Fig. 2. Schematic diagram for the FHN neural circuit while phototube couples with capacitor. K denotes cathode and A represents anode in the phototube.

光管的光电流取决于外部照明和阴极的材料 性能,当外部照明强度达到一定阈值时,光电流达 到饱和值,如图 3 所示.

光电管的光电流和电压的关系式为[47]

$$i_{\rm g} = \frac{2I_{\rm H}}{\pi} \arctan(V_{\rm g} - V_{\rm a}),\tag{6}$$

其中 I_H 是光电管的最大电流, V_g 是光电管的输出

电压, V_a 是与光电管相关的反向截止电压. 事实上 真正驱动电路系统的是光照强度 *i*, 其大小直接体 现在饱和电流 I_H 上. 设饱和电流随时间变化 $I_H =$ $I_H(t)$, 为了处理方便, 假设饱和电流的变化导致偏 置电压随时间的变化为简单的余弦函数关系, $V_g =$ $V_0B_2 \cos \omega' t$. 通过计算微分方程数值解得到电容两 端的电压 V_C 随时间的变化 (dV_C/dt) 后可以利用 (6) 式反推饱和电压 I_H (与光照强度 i_g ——对应) 真实的时间序列 $i_g = i_C = C dV_C/dt$.

$$i_{\rm g} = \frac{2I_{\rm H}}{\pi} \arctan(V_{\rm g} - V_{\rm a}) = \frac{V_S - (V_C + V_{\rm g})}{R_S} - i_L - i_{NR},$$
(7)

其中, $V = V_C + V_g$ 是非线性电阻 NR 两端的电 压, V_C 是电容器的输出电压, R_S 是线性分压电阻, 则对应图 2 的电路方程表达为

$$\begin{cases} C \frac{\mathrm{d}V_C}{\mathrm{d}t} = \frac{V_S - (V_C + V_g)}{R_S} - i_L - i_{NR}, \\ L \frac{\mathrm{d}i_L}{\mathrm{d}t} = V_C + V_g + E - Ri_L. \end{cases}$$
(8)

为了使电路方程具有普适性和一般性,对方程采用 以下的无量纲变换:

$$\begin{cases} x = \frac{V_C}{V_0}, \ y = \frac{\rho i_L}{V_0}, \ \tau = \frac{t}{\rho C}, \ a = \frac{E}{V_0}, \ b = \frac{R}{\rho}, \\ \omega = \frac{\omega'}{\rho C}, \ c = \frac{\rho^2 C}{L}, \ \xi = \frac{\rho}{R_S}, \ u_S = \frac{V_S}{V_0}, \ u_g = \frac{V_g}{V_0}, \end{cases}$$
(9)

无量纲变换后的动力学方程为

$$\begin{cases} \dot{x} = \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}\tau} = x(1-\xi) - \frac{1}{3}x^3 - y + \xi u_S \\ & -u_{\mathrm{g}}\left(\frac{1}{3}u_{\mathrm{g}}^2 + u_{\mathrm{g}}x + x^2 + \xi - 1\right), \qquad (10) \\ \dot{y} = \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}\tau} = c(x - by + a + u_{\mathrm{g}}), \end{cases}$$

其中外部激励源 u_S 选择同 (5) 式, $\exists u_g = B_2 \cos \omega t$. 需要说明的是, 在本文中, 之所以选择外部激励源



图 3 光电管电压与光电流关系图

Fig. 3. Plot of the relationship between voltage and photocurrent.

的频率与光电管信号频率相同,主要基于以下3点 考虑:1)为了简单起见,神经元电路在相同频率下 驱动可以突出输入信号强度的影响.2)避免出现 不必要的准周期输出信号.多频信号驱动的特征之 一是准周期的出现,即输出信号的频谱中具有多个 基频,这徒然增加了信号的模式识别复杂度.3)从 实验角度可以实现对光电信号的滤波.这也是以上 两点说明的基础.当采用外部激励频率作为滤波的 窗口频率时,可以将光电管的光电信号调整为具有 较窄频谱的单色.

2.3 系统 (3)——电感 *L* 串联光电管的 FHN 神经元电路

当光电管串联在电感线圈 *L* 所在支路时,其 电路图如图 4 所示.

根据基尔霍夫定律及电路各元件的伏安关系 得到电路图 4 的电路方程如下:

$$\begin{cases} C \frac{\mathrm{d}V_C}{\mathrm{d}t} = \frac{V_S - V_C}{R_S} - i_L - i_{NR}, \\ L \frac{\mathrm{d}i_L}{\mathrm{d}t} = V_C + E - Ri_L - V_g. \end{cases}$$
(11)



图 4 将光电管和恒压源串联的 FHN 电路原理示意图 Fig. 4. Schematic diagram for the FHN neural circuit while phototube couples with induction coil. 对方程 (11) 采用相似的无量纲变换, 得到的 光敏神经元模型为

$$\begin{cases} \dot{x} = \frac{dx}{d\tau} = x(1-\xi) - \frac{1}{3}x^3 - y + \xi u_S, \\ \dot{y} = \frac{dy}{d\tau} = c(x - by + a - u_g), \end{cases}$$
(12)

其中,外部激励源和光电管输出为 $u_S = B_1 \cos \omega \tau$, 且 $u_g = B_2 \cos \omega \tau$.

3 数值结果与讨论

在数值模拟中,采用四阶龙格-库塔算法解微 分方程,时间积分步长选取为 h = 0.01,变量初始 值为 (x, y) = (0.2, 0.1), FNH 神经元的归一化参 数选取为 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1.

3.1 系统 (1)——FHN 神经元电路

首先,为了讨论神经元电路系统 (4)(无光电管 驱动)的动力学特性,确定各种放电模式,进行相 关的数值计算,并绘制系统的动力学随参数 B_1 , ω , ξ 变化的分岔图和李雅普诺夫指数图,分别如 图 5 和图 6 所示.

由图 5 可知, 当 FHN 神经元电路的参数 *a*, *b*, *c* 固定时, 改变外界驱动参数 B_1 , ω , ξ , 系统可以呈 现出不同的放电模式, 特别是可以出现混沌放电 态. 系统出现混沌态的参数区域分别为 $B_1 \in [0.81, 1.05], \omega \in [0.36, 0.42], \xi \in [0.17, 0.2].$

图 5 和图 6 的结果表明: 分岔图和李雅普诺夫 指数谱所表现的动力学行为完全一致, 当选取适当 的外部刺激, 最大李雅普诺夫指数为正, 可以诱发 混沌行为. 为了更直观地了解不同参数下的放电



图 5 不同分岔参数 (B_1 , ω , ξ)下的分岔图 (a) $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$; (b) $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$; (c) $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$, 其中参数 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, 初始值为 (x, y) = (0.2, 0.1)

Fig. 5. Bifurcation diagram calculated by changing the bifurcation parameters (B, ω, ξ) at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a) $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$; (b) $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$; (c) $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$.



图 6 不同分岔参数 (B_1 , ω , ξ)下的李雅普诺夫指数图 (a) $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$; (b) $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$; (c) $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$, 其 中参数 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, 初始值为 (x, y) = (0.2, 0.1)

Fig. 6. Distribution for the Lyapunov exponent spectrum calculated by changing the bifurcation parameters (B_1, ω, ξ) at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a) $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$; (b) $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$; (c) $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$.



图 7 不同分岔参数下的时间序列图,其中固定参数 $\omega = 0.4, \xi = 0.175$, (a1) $B_1 = 0.001$, (a2) $B_1 = 0.5$, (a3) $B_1 = 0.9$, (a4) $B_1 = 1.1$; 固定参数 $B_1 = 0.8, \xi = 0.175$ 时, (b1) $\omega = 0.11$, (b2) $\omega = 0.31$, (b3) $\omega = 0.4$, (b4) $\omega = 0.5$; 固定参数 $B_1 = 0.8, \omega = 0.4$ 时, (c1) $\xi = 0.15$, (c2) $\xi = 0.175$, (c3) $\xi = 0.21$, (c4) $\xi = 0.45$. 参数 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, 初始值为 (x, y) = (0.2, 0.1)Fig. 7. Firing patterns generated by applying different bifurcation parameters at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a1) $B_1 = 0.001$, (a2) $B_1 = 0.5$, (a3) $B_1 = 0.9$, (a4) $B_1 = 1.1$ with fixed parameters $\omega = 0.4, \xi = 0.175$; (b1) $\omega = 0.11$, (b2) $\omega = 0.31$, (b3) $\omega = 0.4$, (b4) $\omega = 0.5$ with fixed parameters $B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c1) $\xi = 0.15$, (c2) $\xi = 0.175$, (c3) $\xi = 0.21$, (c4) $\xi = 0.45$.

模式及其动力学性质, 画出各种放电状态下的时间 序列图 (图 7).

当固定其他参数 ($\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$),随着 参数 B_1 的增大,系统经过静息放电、单周期放电 过渡到混沌放电状态,而后转变为尖峰放电状态 (图 7(a1)—(a4)).若固定参数 $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$, 只改变参数 ω ,系统经过单周期放电、尖峰放电 过渡到混沌放电状态,而后转为单周期放电 (图 7(b1)—(b4)).固定参数 $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$, 只 改变参数 ξ ,系统首先从单周期放电过渡到混沌放 电状态,而后继续呈现出不同的尖峰,周期放电状 态 (图 7(c1)—(c4)).因此,系统在不同的参数调制 下有不同的通向混沌态的道路.

图 5—7 的结果集中反映出该神经元电路的膜 电压可以在不同的外界刺激条件(振幅和频率)下 呈现出不同的放电模式,即静息放电态、尖峰放电 态以及混沌放电态.

3.2 系统 (2)——电容 *C* 串联光电管的 FHN 神经元电路

对于动力系统 (2)(第一类光敏神经元模型 (10)), 在电容器所在支路接入光电管.在神经元电路中引 入光电管,可以模拟感光神经元,研究光照刺激对 神经元动力学特性的影响.特别地,由于光电管的 引入,神经元电路拥有了更多可调参数.为简单起见,把光电管输出刺激视为周期性电压信号,无量纲后即为 $u_g = B_2 \cos \omega \tau$, ω 为外界刺激电压的角频率.为了确定光电管对神经元电路的影响,绘制该模型在改变参数 B_2 情况下的分岔图,如图 8 所示,其中FHN 神经元的内禀参数选为与系统 (1)中的参数相同的典型值, a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, $B_1 = 0.8$, $B_2 = 0.2$, $\xi = 0.175$.

从图 8 可以看出, 在其他参数确定的情况下, 当外界刺激的角频率 ω 小于 1, 例如 ω = 0.001, 0.01 或 0.1 时, 在振幅范围内 $B_2 \in (0, 2]$, 混沌被抑 制. 当角频率 ω 增大到一定值后, 系统可以呈现出 混沌放电状态, 例如当 ω = 0.4 时, 在区间 $B_2 \in (0, 0.3]$ 中系统为混沌放电状态.由于光电管的引入, 神经元电路的可调参数空间维度增加.为了说明维 度增加的效应对动力学分岔的影响, 计算不同的 参数组合下的分岔图 (图 9).

图 9 结果表明, 通过分别改变参数 B_1 , ω , ξ , B_2 , 系统出现混沌态的参数区域分别为 $B_1 \in [0.67, 0.94]$, $\omega \in [0.38, 0.5]$, $\xi \in [0.15, 0.19]$, $B_2 \in (0, 0.3]$. 与系统 1 无光电管耦合情况 (图 5) 相比较, 当 $B_2 = 0.2$, 参数 ω , ξ 的混沌区域并没有太大变化, 但是对 于 B_1 , 出现混沌的区域明显缩小, 从 $B_1 \in [0.81, 1.05]$ 缩减至 $B_1 \in [0.67, 0.94]$. 此外, 为了验证混沌 态的实现, 还计算了对应参数下的李雅普诺夫指数 图. 如图 10 所示, 其结果和分岔图结果一致.

对比图 10(a)—(c) 与图 6(a)—(c) 的结果可以 发现, 当固定参数 $B_2 = 0.2$ 时, 系统出现周期态的 参数区域没有很大差异. 而图 10(d) 结果表明, 在 改变参数 B_2 的情形下, 混沌态出现在较大的 B_1 所在区域内. 并且, 当 $B_2 \in [0.3, 2.0]$ 时, 系统可以 有效诱发不同的放电状态.



图 8 不同分岔参数 ω 下,关于 B_2 的分岔图 (a) ω = 0.001; (b) ω = 0.01; (c) ω = 0.1; (d) ω = 0.4; 其中参数 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, B_1 = 0.8, ξ = 0.175, 初始值为 (x, y) = (0.2, 0.1)

Fig. 8. Bifurcation diagram of B_2 calculated by changing the bifurcation parameter ω at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a) $\omega = 0.001$; (b) $\omega = 0.01$; (c) $\omega = 0.1$; (d) $\omega = 0.4$.



图 9 不同分岔参数 (B_1, ω, ξ, B_2) 下的分岔图 (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; 其中参数 $a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, \overline{a}$ 附值为 (x, y) = (0.2, 0.1)Fig. 9. Bifurcation diagram calculated by changing the bifurcation parameters (B_1, ω, ξ, B_2) at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$.



图 10 不同分岔参数 (B_1, ω, ξ, B_2) 下的李雅普诺夫指数图 (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; 其中参数 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, 初始值为 (x, y) = (0.2, 0.1)Fig. 10. Distribution for the Lyapunov exponent spectrum calculated by changing the bifurcation parameters (B_1, ω, ξ, B_2) at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$.



图 11 不同分岔参数下的时间序列图,其中固定参数 $\omega = 0.4, \xi = 0.175, B_2 = 0.2$ 时, (a1) $B_1 = 0.1$, (a2) $B_1 = 0.8$, (a3) $B_1 = 1.2$, (a4) $B_1 = 1.75$; 固定参数 $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, B_2 = 0.2$ 时, (b1) $\omega = 0.001$, (b2) $\omega = 0.18$, (b3) $\omega = 0.25$, (b4) $\omega = 0.4$; 固定参数 $B_1 = 0.8, \omega = 0.4, B_2 = 0.2$ 时, (c1) $\xi = 0.005$, (c2) $\xi = 0.175$, (c3) $\xi = 0.5$, (c4) $\xi = 1.5$; 固定参数 $B_1 = 0.8, \omega = 0.4, \xi = 0.175$ H, (d1) $B_2 = 0.2$, (d2) $B_2 = 0.28$, (d3) $B_2 = 1.0$, (d4) $B_2 = 1.6$. 其中参数a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, 初始值为(x, y) = (0.2, 0.1)

Fig. 11. Firing patterns generated by applying different bifurcation parameters at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a1) $B_1 = 0.1$, (a2) $B_1 = 0.8$, (a3) $B_1 = 1.2$, (a4) $B_1 = 1.75$ with fixed parameters $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$, $B_2 = 0.2$; (b1) $\omega = 0.001$, (b2) $\omega = 0.18$, (b3) $\omega = 0.25$, (b4) $\omega = 0.4$ with fixed parameters $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$, $B_2 = 0.2$; (c1) $\xi = 0.005$, (c2) $\xi = 0.175$, (c3) $\xi = 0.5$, (c4) $\xi = 1.5$ with fixed parameters $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$, $B_2 = 0.2$; (d1) $B_2 = 0.2$, (d2) $B_2 = 0.28$, (d3) $B_2 = 1.0$, (d4) $B_2 = 1.6$ with fixed parameters $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$.

为了更直观地描述光电模型 (10) 在不同参数 下的动力学特征, 绘制了系统在不同参数设置下的 时间序列图 (图 11).由于光电管串联在电容所在 支路上会使得新神经元系统具有更多的分岔参 数,与无光电管耦合的神经元电路相比,存在新的 通往混沌的路径和方式,即参数 B_2 .如图 11(a1)— (a4) 所示,固定参数 $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$, $B_2 = 0.2$, 改变参数 B_1 ,系统经过静息放电过渡到混沌放电 状态,而后继续呈现出尖峰放电.如图 11(b1)— (b4)所示,固定参数 $B_1 = 0.8$, $\xi = 0.175$, $B_2 = 0.2$,改变参数 ω ,系统经过静息放电、多周期放电、 尖峰放电过渡到混沌放电状态.如图 11(c1)— (c4)所示,固定参数 $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$, $B_2 = 0.2$, 改变参数 ξ ,系统经过静息放电过渡到混沌放电状态,而后继续呈现出周期放电状态.如图 11(d1)— (d4)所示,固定参数 $B_1 = 0.8$, $\omega = 0.4$, $\xi = 0.175$, 系统出现混沌放电状态后改变参数 *B*₂ 取值,系统可以出现不同的周期放电状态.另一方面,通过固定 *B*₂ 以外的其他参数,可以有效抑制混沌放电.

3.3 系统 (3)——电感 *L* 串联光电管的 FHN 神经元电路

进一步讨论光敏神经元模型 (12) 对应的神经 元电路输出特性,即光电管与电感线圈串联.为了 对比系统 (3) 的动力学行为与系统 (1) 和系统 (2) 的不同,选择与模型 (10) 同样的参数设置, a =0.7, b = 0.8, c = 0.1, $\xi = 0.175$, $B_1 = 0.8$, $B_2 = 0.2$, $\omega = 0.4$. 图 12 为系统 (3) 在相应参数下的分岔图.

图 12 的结果表明, 在保持与模型 (10) 相同的 分岔参数条件下, 当光电管置于电感所在支路时, 同样可诱发不同的放电状态. 一方面, 比较图 9(b)、 图 9(c) 与图 12(b)、图 12(c), 发现两种光敏神经元 模型和电路出现混沌的区域和各分岔点的位置 没有发生太大变化,且两类系统分岔图的结构也是 相似的. 然而,对比图 9(a)—(d) 和图 13(a)—(d), 发现当固定其他参数而改变振幅 B_1 , B_2 时,两类 神经元的分岔图具有明显的不同. 首先,当光电管 耦合到电感线圈所在支路上时,出现混沌的参数区 域变大,为 $B_2 \in (0, 0.39]$,而 B_1 的范围确缩减至 $B_1 \in [0.67, 0.94]$.其次,两类系统通往混沌的路径 也不同,光电管与电感耦合时,系统典型非混沌态 为多周期;而当光电管与电容器耦合时,系统随着 B_1 的减小,从单周期不断通过倍周期分岔通往混 沌态.

在图 13 中绘制了相应参数下的李雅普诺夫指数图,李指数的正负切换与分岔图的动力学行为完全一致.比较图 10(a)—(c) 和图 13(a)—(c) 之间可以看出,两类系统李亚普诺夫指数谱的结构是相似



图 12 不同分岔参数 (B_1, ω, ξ, B_2) 下的分岔图 (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; 其中参数 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, 初始值为 (x, y) = (0.2, 0.1)Fig. 12. Bifurcation diagram calculated by changing the bifurcation parameters (B_1, ω, ξ, B_2) at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (c) $B_2 = 0$



图 13 不同分岔参数 (B_1, ω, ξ, B_2) 下的李雅普诺夫指数图 (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; 其中参数 a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, 初始值为 (x, y) = (0.2, 0.1)Fig. 13. Lyapunov exponent spectrum calculated by changing the bifurcation parameters (B_1, ω, ξ, B_2) at a = 0.7, b = 0.8, c = 0.1, initial parameters (x, y) = (0.2, 0.1): (a) $B_2 = 0.2, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (b) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (c) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (d) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$; (e) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \xi = 0.175$; (f) $B_2 = 0.2, B_1 = 0.8, \omega = 0.4$; (h) $B_1 = 0.8, \xi = 0.175, \omega = 0.4$.

的, 而图 10(d) 和图 13(d) 的 Lyapunov 指数谱的 结构完全不同, 从而进一步验证了上述现象.

此外,从非线性谐振子方面考虑,对方程 (4), (10) 和 (12) 作如下变换,即通过方程中的第 1 个 式子得到 *y*关于 *x*的表达式,然后代入第 2 个式子 中得到二次非线性方程,由此定义系统的有效幅值 *R*. 无光电管驱动的神经元电路对应的神经元 (4) 可以表达为

$$\ddot{x} - (1 - \xi)\dot{x} + x^{2}\dot{x} + cx - bcx(1 - \xi) - \frac{1}{3}bcx^{3} - bc\dot{x} + ac = -bcu_{S} + \xi\dot{u}_{S} = bcu_{S} + \xi\dot{u}_{S} = -\sqrt{(bcB_{1})^{2} + (\xi B_{1}\omega)^{2}}\sin(x + \varphi),$$
(13)

其对应的有效幅值定义为

$$R_1(\omega, B_1, B_2) = \sqrt{(bcB_1)^2 + (\xi B_1 \omega)^2}.$$
 (14)

为简单起见定义 $z = x + u_g$, 对应的光敏神经元 (10) 可以表达为

$$\ddot{z} - (1-\xi)\dot{z} + cz - bc(1-\xi)z + bc\dot{z} + ac$$

$$+ \frac{1}{3}bcz^3 + z^2\dot{z}$$

$$= -\sqrt{(\xi B_1\omega + bcB_2\omega)^2 + (bc\xi B_1 + B_2\omega^2)^2}$$

$$\times \sin(\omega\tau + \varphi), \qquad (15)$$

则其对应的有效幅值为

 $R_{2}(\omega, B_{1}, B_{2}) = \sqrt{(\xi B_{1}\omega + bcB_{2}\omega)^{2} + (bc\xi B_{1} + B_{2}\omega^{2})^{2}}.$ (16)

同样地, 第二类光敏神经元 (12) 动力学等效表达为

$$-(\ddot{x} - \dot{x}(1 - \xi) + x^{2}\dot{x} + cx - bcx(1 - \xi) + \frac{1}{3}bcx^{3} + bc\dot{x} + ac) = \sqrt{(\xi B_{1}\omega)^{2} + (bc\xi B_{1} + cB_{2})^{2}}\sin(\omega\tau + \varphi), \quad (17)$$

其对应的有效幅值可以表达为

 $R_3(\omega, B_1, B_2) = \sqrt{(\xi B_1 \omega)^2 + (bc\xi B_1 + cB_2)^2}.$ (18)

3 类有效幅值的表达式表明,此 3 类系统的动力学形式是等价的,系统的动力学行为与 *R*,ω之间具有直接联系.在相同的驱动频率和其他固定参数下,它们之间的主要不同体现在有效幅值上,即

有效幅值 R_{1,2,3} 对不同参数具有不同的函数依赖 关系.事实上,从非线性动力学方程分析,当光电 管与电容器串联时,只改变了系统的外在驱动;而 当光电管耦合电感线圈时,方程 (12)中两个等式 中都存在正弦信号,即系统除了有外在驱动,还有 参数驱动效应的参与,而这个参数驱动也是周期性 变化的.另一方面,从 (14) 式、(16) 式、(18) 式可 以看出, *R* 的改变会伴随着频率和幅值同时改变, 且 3 个系统与频率、振幅的函数关系也不一样.

以上结果表明,在同一参数设定下,3种神经 元模型都能够诱发出不同的放电状态(静息、周 期、混沌放电状态),且有着不同的通向混沌放电的 道路.相比无光电管耦合的情形,光敏神经元电路 比一般的 FHN 神经元电路具有更丰富的神经元放 电现象和更多可调参数.一方面,对于这3类神经 元模型而言,出现混沌态的分岔区域有相似之处, 即参数 ω, ξ 的分岔区间是相似的; 另一方面, 值得 注意的是,当光电管与电容串联时,若外界刺激的 角频 ω 小于 1, 例如 ω = 0.001, 0.01 或 0.1 时, 在 振幅范围内 $(B_2 \in (0, 2])$, 可以有效抑制混沌放电 现象的出现.此外,在无光电管驱动的神经元中选 择同样的参数时,第1类光敏神经元(10)出现混 沌放电状态的参数 (B_2) 区域为 $B_2 \in (0, 0.3];$ 不同 于光电管串联电感的是, 当光电管在电容所在支路 时,系统对光电管信号的幅值更为敏感;此外,两 种耦合方式都明显缩减了出现混沌放电状态下参 数 B1 的区间. 另外, 通过计算和对比 3 类连接方 式所对应的二阶非线性方程,发现在单个简谐信号 驱动下,3类系统的非线性动力学方程可以统一成 相同的形式,其区别在于等效驱动信号的有效幅值 和频率的不同.

4 结 论

在被激活非线性电路中,能量的释放和储存在 很大程度上取决于物理变量和电子元件属性,连续 的能量流在感应线圈和电容器中传递和交换,即非 线性电路的每个分支将共享和贡献能量流.本文构 建并研究了两类光敏神经元电路模型在光电流驱 动下膜电位的模式转换性质,从生物物理的角度模 拟了不同感光神经元细胞对光信号的响应.基于简 单的 FHN 神经元电路,在不同支路中接入光电管 来驱动神经元电路系统,从而有效增强神经元电路 的物理响应.由于通道电流依赖于光电管信号输入 与电路元件之间的相互作用,其效应体现在信号特 征的改变会引起不同类神经元电路的动力学分岔 结果不同,进而影响放电模式的输出差异.特别地, 周期性输入信号的频率和幅值决定了神经元电活 动的模式转换.

结果表明,适当的周期性刺激可以观察到适当 的神经元动力学响应,即神经元的兴奋性受到外界 光信号的调控,可以使 FHN 神经元有效诱发神经 元电路的不同放电模式.并且,在同一参数设定下, 3种神经元都能够诱发不同的放电状态,且可以沿 着不同路径产生混沌.相比无光电管耦合的情形, 光敏神经元电路具有更好的可控性.实际上,当光 电管与电容器串联时,等同于光电管的输出电压直 接作用于膜电位上; 而光电管与电感串联时, 等同 于作用在通道电流上,属于间接作用.相比于第1 类光敏神经元模型,第2类光敏神经元在各参数下 出现混沌的临界点均向后移动,且其动力学对参 数 B2 的变化更为敏感. 另外, 计算 3 类神经元模 型所对应的二阶非线性方程,一定条件下3类系统 的非线性动力学方程可以统一成相同的形式,其区 别仅在于等效驱动信号的有效幅值和频率的不同.

总而言之,神经元电活动的模式选择依赖于外 界光信号刺激对不同电路元件的刺激方式.这些结 果有助于进一步研究在光信号输入情况下功能性 神经元网络的集体行为,并为光敏神经元在人工 眼、人机交互等方面的应用提供了理论依据.

课题组姚昭博士对本论文的数值计算结果进行仔细验 证并修改笔误,马军教授对修改稿的文字部分和结论给予 的宝贵意见,作者在此表示真诚感谢.

参考文献

- [1] Torres J J, Elices I, Marro J 2015 Plos One 10 E0121156
- [2] Belykh I, De Lange E, Hasler M 2005 *Phys. Rev. Lett.* 94 188101
- [3] Wig G S, Schlaggar B L, Petersen S E 2011 Ann. Ny. Acad. Sci. 1224 126
- [4] Izhikevich E M 2004 IEEE T. Neural. Networ. 15 1063
- [5] Ozer M, Ekmekci N H 2005 *Phys. Lett. A* **338** 150
- [6]~ Bao B C, Liu Z, Xu J P 2010 $Electron\ Lett.$ 46 237
- [7] Li Q, Zeng H, Li J 2015 Nonlinear Dynam. 79 2295
- [8] Song X, Wang C, Ma J, Tang J 2015 Sci. China Technol. Sci. 58 1007
- [9] Lin W, Wang Y, Ying H, Lai Y C, Wang X 2015 *Phys. Rev.* E 92 012912
- [10] Ren G, Tang J, Ma J, Xu Y 2015 Commun. Nonlinear Sci. 29

170

- [11] Perc M, Marhl M 2005 Phys. Rev. E 71 026229
- [12] Perc M 2007 Chaos Soliton Fract. 32 1118
- [13] Takembo C N, Fouda H P E 2020 Sci. Rep. 10 1
- [14] Sharp A A, O'neil M B, Abbott L, Marder E 1993 Trends Neurosci. 16 389
- [15] Ma J, Zhang G, Hayat T, Ren G 2019 Nonlinear Dynam. 95 1585
- [16] Rocha R, Ruthiramoorthy J, Kathamuthu T 2017 Nonlinear Dynam. 88 2577
- [17] Binczak S, Jacquir S, Bilbault J-M, Kazantsev V B, Nekorkin V I 2006 Neural Networks 19 684
- [18] Cosp J, Binczak S, Madrenas J, Fernández D 2008 IEEE International Symposium On Circuits And Systems Seattle, WA, USA, May18–21, 2008 pp2370–2373
- [19] Wang C, Chu R, Ma J 2015 Complexity 21 370
- [20] Volos C, Akgul A, Pham V T, Stouboulos I, Kyprianidis I 2017 Nonlinear Dynam. 89 1047
- [21] Ma J, Yang Z Q, Yang L J, Tang J 2019 J Zhejiang Univ. Sci A 20 639
- [22] Karthikeyan A, Cimen M E, Akgul A, Boz A F, Rajagopal K 2021 Nonlinear Dynam. 103 1979
- [23]~ Zhang S, Zheng J, Wang X, Zeng Z2021~ Chaos $\mathbf{31}~011101$
- [24] Sahin M, Taskiran Z C, Guler H, Hamamci S 2019 Sensor Actuat A 290 107
 [25] Ren G, Zhou P, Ma J, Cai N, Alsaedi A, Ahmad B 2017 Int.
- [25] Ren G, Zhou P, Ma J, Cai N, Alsaedi A, Ahmad B 2017 Int. J. Bifurcat Chaos 27 1750187
- [26] Wang C, Liu Z, Hobiny A, Xu W, Ma J 2020 Chaos Soliton Fract. 134 109697
- [27] Hindmarsh J L, Rose R 1984 Proc. Roy. Soc. Lond. B: Bio. Sci. 221 87
- [28] Cao H, Wu Y 2013 Int. J. Bifurcat Chaos 23 1330041
- [29] Tanaka G, Ibarz B, Sanjuan M A, Aihara K 2006 Chaos 16 013113
- [30] Zhang J, Huang S, Pang S, Wang M, Gao S 2016 Nonlinear Dynam. 84 1303
- [31] Usha K, Subha P 2019 Chin. Phys. B 28 020502
- [32] Wang Q, Lu Q, Chen G, Duan L 2009 Chaos Soliton Fract. 39 918
- [33] Ma J, Tang J 2015 Sci. China Technol. Sci. 58 2038
- [34] Lv M, Wang C, Ren G, Ma J, Song X 2016 Nonlinear Dynam. 85 1479
- [35] Zou W, Senthilkumar D, Zhan M, Kurths J 2013 Phys. Rev. Lett. 111 014101
- [36] Kenett D Y, Perc M, Boccaletti S 2015 Chaos Soliton Fract. 80 1
- [37] Ducci S, Treps N, Maître A, Fabre C 2001 Phys. Rev. A 64 023803
- [38] Wong S T, Plettner T, Vodopyanov K L, Urbanek K, Digonnet M, Byer R L 2008 Opt. Lett. 33 1896
- [39] Zhang Y, Zhou P, Tang J, Ma J 2021 Chin. J. Phys. 71 72
- [40] Xu Y, Guo Y, Ren G, Ma J 2020 Appl. Math. Comput. 385 125427
- [41] Gerasimova S, Gelikonov G, Pisarchik A, Kazantsev V 2015 J. Commun. Technol. 60 900
- [42] Liu Y, Xu Y, Ma J 2020 Commun Nonlinear Sci. 89 105297
- [43] Guo Y, Zhu Z, Wang C, Ren G 2020 Optik 218 16499
- [44] Shilnikov A 2012 Nonlinear Dynam. 68 305
- [45] Duan L, Lu Q, Wang Q 2008 Neurocomputing 72 341
- [46] Karaoğlu E, Yılmaz E, Merdan H 2016 Neurocomputing 182 102
- [47] Liu Y, Xu W J, Ma J, Alzahrani F, Hobiny A 2020 Front Inform. Tech. El. 21 1387

Control of firing mode in nonlinear neuron circuit driven by photocurrent^{*}

Xie Ying Zhu Zhi-Gang[†] Zhang Xiao-Feng Ren Guo-Dong

(Department of Physics, Lanzhou University of Technology, Lanzhou 730050, China) (Received 11 April 2021; revised manuscript received 15 July 2021)

Abstract

Firing patterns discern the electrical activities in biological neurons when intracellular and extracellular ions are pumped into cells and exchanged there. Artificial neural circuits can be tamed to reproduce similar firing modes from biological neurons by applying appropriate physical stimuli. Photocurrent generated in the phototube can be used as a signal source, which can stimulate the neural circuits, while the involvement of which branch circuit will be much different because the channel current can control the dynamics of functional neuron to a different degree. In this paper, based on a nonlinear (FitzHugh-Nagumo, FHN) neural circuit composed of one capacitor, induction coil, nonlinear resistor, two ideal resistors and one periodical stimulus, the phototube is incorporated into different branch circuits for changing the channel current and the biophysical role of photocurrent is investigated. The dynamical equations of three types of system are unified, though they fall in different areas in parameter space. The membrane potential can be directly changed and firing modes are switched when photocurrent is activated to change the channel current by connecting the phototube to the capacitor. The induced current across the induction coil is regulated to balance the external stimulus when the phototube is connected to the induction coil in series. The two types of photosensitive neuron models constructed in this paper are compared with the photocurrent driven inductive branch showing that the photocurrent driven capacitive branch can very effectively regulate the membrane potential and greatly improve the photosensitive sensitivity.

Keywords: neural circuit, phototube, bifurcation, functional neuron

PACS: 05.45.–a, 87.18.Hf

DOI: 10.7498/aps.70.20210676

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 12072139) and the Lanzhou University Technology Doctoral Research Initiation Project, China (Grant No. 061906).

 $[\]dagger$ Corresponding author. E-mail: <code>zhuzg@lut.edu.cn</code>