

第三次习题课

dyk

dyk2021@mail.ustc.edu.cn

2022 年 4 月 23 日

目录

- 1 第二章节复习巩固
- 2 真空点电荷之间的相互作用能
- 3 连续电荷分布的静电能
 - 体分布和面分布的静电能
 - 线电荷和点电荷的静电能
- 4 电荷体系在外场中的静电能
- 5 电场的能量和能量密度
- 6 利用静电能求静电力
 - 孤立系统
 - 非孤立系统

第二章复习题

复习题 1

2.17 球形电容器由半径为 R_1 的导体和与它同心的导体球壳构成，壳的内半径为 R_2 ，其间有两层均匀介质，分界面的半径为 r ，内、外层介质的介电常量分别为 ϵ_1 和 ϵ_2 。

- (1) 求电容 C ；
- (2) 当内球带电荷 $-Q$ 时，求介质表面上极化电荷的面密度 σ' 。

第二章复习题

解 (1) 采用球坐标 (R, θ, ϕ) . 由对称性, 介质中的 $\mathbf{D}$ 沿径向方向 ($\mathbf{e}_R \equiv \mathbf{R}/R$), 其大小仅与 R 有关. 于是, 可运用高斯定理算得 $\mathbf{D}$ 的大小等于 $D = q/(4\pi R^2)$, 式中 q 为内球所带电量. 在两层介质中的电场强度为

$$\mathbf{E}(R_1 \leq R \leq r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_1 R^2} \mathbf{e}_R, \quad \mathbf{E}(r \leq R \leq R_2) = \frac{q}{4\pi\epsilon_2 R^2} \mathbf{e}_R$$

据此求得两极板间的电势差和电容为

$$\begin{aligned} \Delta U &= \int_{R_1}^{R_2} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{R} = \int_{R_1}^r \frac{q dR}{4\pi\epsilon_1 R^2} + \int_r^{R_2} \frac{q dR}{4\pi\epsilon_2 R^2} = \frac{q}{4\pi} \left(\frac{1}{\epsilon_1 R_1} - \frac{1}{\epsilon_1 r} + \frac{1}{\epsilon_2 r} - \frac{1}{\epsilon_2 R_2} \right) \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_1\epsilon_2 R_1 R_2 r} [(\epsilon_1 - \epsilon_2) R_1 R_2 + (\epsilon_2 R_2 + \epsilon_1 R_1) r] \\ C &= \frac{q}{\Delta U} = \frac{4\pi\epsilon_1\epsilon_2 R_1 R_2 r}{(\epsilon_1 - \epsilon_2) R_1 R_2 + (\epsilon_2 R_2 + \epsilon_1 R_1) r} \end{aligned}$$

(2) 当 $q = -Q$ 时, 有

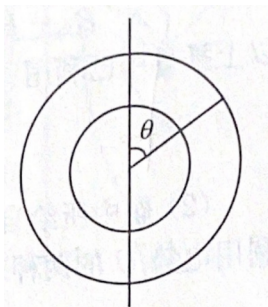
$$\mathbf{P}_1 = -\frac{Q(\epsilon_1 - \epsilon_0)}{4\pi\epsilon_1 R^2} \mathbf{e}_R, \quad \mathbf{P}_2 = -\frac{Q(\epsilon_2 - \epsilon_0)}{4\pi\epsilon_2 R^2} \mathbf{e}_R$$

据此求得各介质表面的极化电荷面密度如下:

$$\begin{aligned} \sigma'_l &= -(\mathbf{P}_2 - \mathbf{P}_1)_r \cdot \mathbf{e}_R = -\frac{Q(\epsilon_1 - \epsilon_0)}{4\pi\epsilon_1 r^2} + \frac{Q(\epsilon_2 - \epsilon_0)}{4\pi\epsilon_2 r^2} = -\frac{Q}{4\pi r^2} \cdot \frac{\epsilon_0(\epsilon_1 - \epsilon_2)}{\epsilon_1\epsilon_2} \\ \sigma'_1 &= \mathbf{P}_1(R_1) \cdot (-\mathbf{e}_R) = \frac{Q(\epsilon_1 - \epsilon_0)}{4\pi\epsilon_1 R_1^2}, \quad \sigma'_2 = \mathbf{P}_2(R_2) \cdot \mathbf{e}_R = -\frac{Q(\epsilon_2 - \epsilon_0)}{4\pi\epsilon_2 R_2^2} \end{aligned}$$

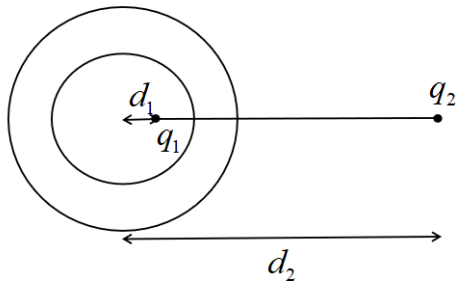
第二章复习题

复习题 2 一个球形电容器，内外半径为 a, b ，其中间填满电介质，其介电常数随极角的分布为 $\varepsilon = \varepsilon_0 + \varepsilon_1 \cos^2 \theta$ ，求电容器的电容.



电像法综合题

一个球壳状导体，导体本身带有电荷 Q ，内外半径为 a, b ，距离球心 $d_1 (< a)$ 处和距离球心 $d_2 (> b)$ 处分别放置点电荷，电荷量为 q_1, q_2 ，求球心电势。



真空点电荷之间的相互作用能

考虑一个体系，刚开始所有的电荷之间都相距无穷远，把他们聚合成这个体系必然需要做功，而这个功的大小就是点电荷体系的相互作用能。我们可以用归纳法得出：

$$W_{\text{互}} = \frac{1}{2} \sum q_i U_i \quad (1)$$

其中， U_i 指的是第 i 个电荷处，除了这个电荷本身的其他电荷在这个点产生的电势。

连续电荷分布的静电能

体分布和面分布的静电能

考虑体分布和面分布的静电能，我们可以类比点电荷相互作用能的结果，对于体系中每一个点的电量和电势相乘，求积分除以 2 即可，即：

$$W_e = \frac{1}{2} \int U dq \quad (2)$$

在体电荷分布和面电荷分布的情况下我们分别可以写出：

$$W_e = \frac{1}{2} \iiint \rho_{(\mathbf{r})} U_{(\mathbf{r})} dV \quad (3)$$

$$W_e = \frac{1}{2} \iint \sigma_{(\mathbf{r})} U_{(\mathbf{r})} dS \quad (4)$$

需要注意的是，以上的 U 是考察的那一个点的绝对电势，而在点电荷和线电荷存在的时候，就不能这么考虑。

连续电荷分布的静电能

线电荷和点电荷的静电能

有 n 个带电体构成的体系的静电能由两部分组成：**自能**和**互能**.
静电能定义为：

$$W_e = \frac{1}{2} \int U dq \quad (5)$$

其中， U 为该点的**绝对电势**. 以第 i 个带电体为例，考察其上一个点，该点的**绝对电势**由两部分产生：第一部分是这个带电体本身在这个点产生的电势 U_i ，第二部分便是其余带电体在这个点产生的电势 $U^{(i)}$ ，我们有简单的加和关系：

$$U = U_i + U^{(i)} \quad (6)$$

因而静电能的表达式能写成两部分：

$$W_e = \frac{1}{2} \int U_i dq + \frac{1}{2} \int U^{(i)} dq \quad (7)$$

$$W_e = W_{\text{自}} + W_{\text{互}} \quad (8)$$

连续电荷分布的静电能

线电荷和点电荷的静电能

点电荷，线电荷是两个理想化的模型。理论上，他们本身的自能是趋于无穷的。严格来讲，只要空间中有所谓“点电荷”和“线电荷”存在，全空间的静电能必然不收敛，考察绝对的静电能没有意义。因此，在有点电荷和线电荷的场合，我们习惯用他们之间的互能来表征体系的能量。线电荷的情况，写为：

$$W_{\text{互}} = \frac{1}{2} \int_L \lambda_e(l) U_i(l) dl \quad (9)$$

其中， $U_i(l)$ 是除了第 i 个带电体以外，其余电荷在一点处产生的电势。点电荷的情况与之前提到的一致，为：

$$W_{\text{互}} = \frac{1}{2} \sum q_i U_i \quad (10)$$

例题 3.1, 3.2, 3.3

电荷体系在外场中的静电能

当我们把一个电荷体系放入外电场中的时候，我们所说的**电荷体系在外场中的静电能**指的是：这个电荷体系由于外电场存在而额外具有的能量，即电荷体系和外场的**相互作用能**。记下结论：

$$W_e = \int U(\mathbf{r}) dq(\mathbf{r}) \quad (11)$$

其中 $U(\mathbf{r})$ 是外电场在 $\mathbf{r}$ 处的电势。对于点电荷系统，可以写成求和形式：

$$W_e = \sum q_i U(\mathbf{r}_i) \quad (12)$$

例题 3.4

电场的能量和能量密度

电场是携带能量的，我们也可以通过对于全空间电场积分求出静电能。
定义静电场的能量密度：

$$\mathcal{W}_e = \frac{1}{2} \mathbf{D} \cdot \mathbf{E} \quad (13)$$

在真空中， $\mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E}$. 因而有：

$$\mathcal{W}_e = \frac{1}{2} \varepsilon_0 E^2 \quad (14)$$

静电能的大小便是能量密度对于体积的积分：

$$W_e = \iiint \mathcal{W}_e dV \quad (15)$$

$$W_e = \frac{1}{2} \iiint \mathbf{D} \cdot \mathbf{E} dV \quad (16)$$

例题 3.3, 3.5

利用静电能求静电力

孤立系统

现在我们来考察一类问题，一个 n 个彼此绝缘的带电导体组成的带点系统，我们要设法求出其中一个带电体收到的静电力。有的时候，受力分析解决不了问题。

如果系统是孤立的，设我们考察的带电体受到静电力为 F ，这时候引入虚拟力 $F' = -F$ 对该带电体施加一个位移 $\delta \mathbf{r}$ ，则由能量守恒，得到静电能变化量满足的关系式：

$$\delta W_e = \mathbf{F}' \cdot \delta \mathbf{r} \quad (17)$$

进一步化简，并且取极限 $\delta \mathbf{r} \rightarrow 0$ ，我们得到：

$$\mathbf{F} = -(\nabla W_e)_Q \quad (18)$$

例题 3.7(2)

利用静电能求静电力

非孤立系统

如果系统不是孤立的，代表有外力给体系做功，情况往往复杂的多。一个简单情况是，电容器两端接着电源，这样的话电源就作为非静电力的源头给体系做功，导致系统不再孤立。我们可以用虚位移原理列出微分关系式来探究静电能 W_e 与待考察带电体受力 $\mathbf{F}$ 的关系。

设我们考察的带电体（例如电容器的极板）受到静电力为 $\mathbf{F}$ ，这时候引入虚拟力 $\mathbf{F}' = -\mathbf{F}$ 对该带电体施加一个位移 $\delta \mathbf{r}$ ，由能量守恒，

虚拟力做的功 + 电源做的功 = 电容器静电能的变化量

$$UdQ + \mathbf{F}' \cdot d\mathbf{r} = d\left(\frac{1}{2} UQ\right) \quad (19)$$

化简，得到：

$$\mathbf{F} = (\nabla W_e) U \quad (20)$$

例题 3.6, 3.7(1), 3.8

进阶 3.9, 3.10